

## Manipulatory do systemu Digiplex EVO EVO641 / EVO641R / DGP-648BL Instrukcja instalacji

### 1.0 INSTALACJA

#### 1.1 PODŁĄCZANIE MANIPULATORA DO MAGISTRALI

Moduły (w tym i manipulatory) należy podłączać na zasadzie stokrotki (oddzielna magistrala od centrali do każdego modułu) lub/i na zasadzie gwiazdy (ta sama magistrala przebiega od pierwszego do ostatniego modułu). W przypadku dużych systemów z dużą liczbą modułów zaleca się używanie systemu łączonego na zasadzie gwiazdy z magistralą wykonaną na przewodzie ekranowanym. Magistrala składa się z 4-żyłowego przewodu, który należy połączyć do zacisków centrali / modułów oznaczonych jako BLACK, RED (zasilanie), GREEN, YELLOW (dane).

#### 1.2 PODŁĄCZANIE LINII ALARMOWEJ DO MANIPULATORA

Każdy manipulator jest wyposażony w jedno wejście linii alarmowej (wejścia tego nie można podwoić używając funkcji ATZ). Umożliwia to podłączenie w łatwy sposób czujki ruchu lub kontaktronu chroniącego punkt wejścia do chronionego obiektu lub manipulator zainstalowany w punkcie wejścia. Linia taka musi zostać zaprogramowana w centrali. Manipulator EVO641R jest wyposażony w dodatkowe wejście umożliwiające podłączenie czujki żądania wyjścia (patrz schematy instalacji na stronie drugiej instrukcji).

#### 1.3 PROGRAMOWALNE WYJŚCIE PGM

Każdy manipulator jest wyposażony w jedno wejście programowalne PGM. Jest to wyjście tranzystorowe o obciążalności 50mA. Jeśli urządzenie podłączone do wyjścia PGM przekracza 50mA, należy zainstalować przekaźnik (patrz schematy instalacji na stronie drugiej instrukcji).

#### 1.4 PAMIĘĆ FLASH – PMC5

Pamięć flash umożliwia przeniesienie programowalnych danych między manipulatorami EVO641/EVO641R lub między manipulatorami EVO641/EVO641R a programem WinLoad zainstalowanym na komputerze PC.

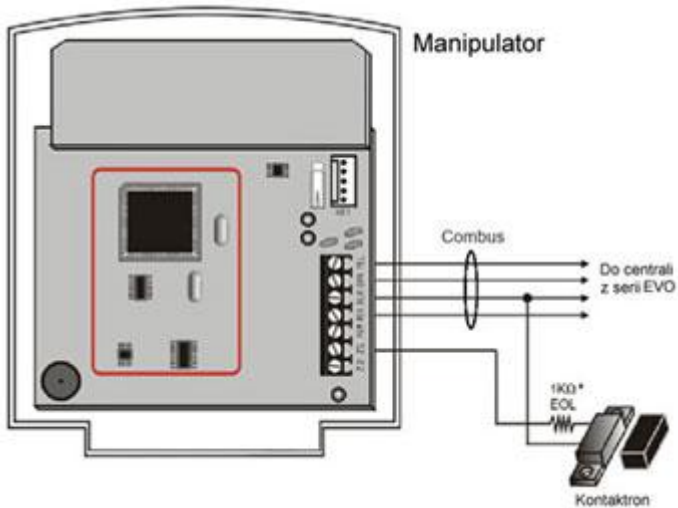
##### 1.4.1 Przesyłanie danych z pamięci do manipulatora

1. Włóż PMC-5 do złącza oznaczonego jako „KEY”.
2. Aby przesłać programowalne dane z adresów od [001] do [396] z PMC-5 wejdź w tryb programowania manipulatora a następnie w adres [510].
3. Gdy manipulator wygeneruje dźwięk potwierdzenia operacji odczekaj 5 sekund a następnie wyjmij PMC-5 ze złącza po usłyszeniu drugiego dźwięku potwierdzenia operacji.

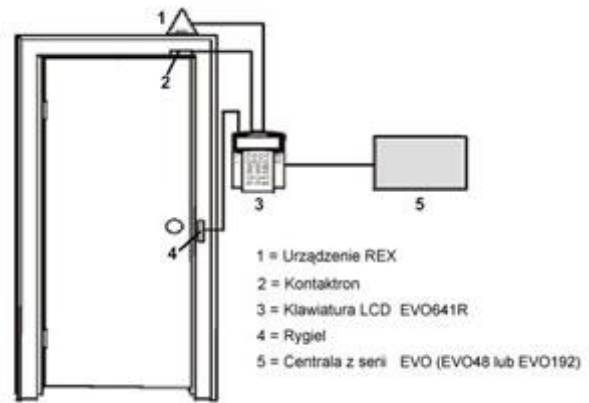
##### 1.4.2 Przesyłanie danych z manipulatora do pamięci

1. Włóż PMC-5 do złącza oznaczonego jako „KEY”, upewnij się, że zworka zapisu jest założona.
2. Aby przesłać programowalne dane z adresów od [001] do [396] z PMC-5 wejdź w tryb programowania manipulatora a następnie w adres [520].
3. Gdy manipulator wygeneruje dźwięk potwierdzenia operacji odczekaj 5 sekund a następnie wyjmij PMC-5 ze złącza po usłyszeniu drugiego dźwięku potwierdzenia operacji. Po przesłaniu danych zdejmij zworkę zapisu, aby uchronić się przed przypadkowym skasowaniem danych. (patrz schematy instalacji na stronie drugiej instrukcji).

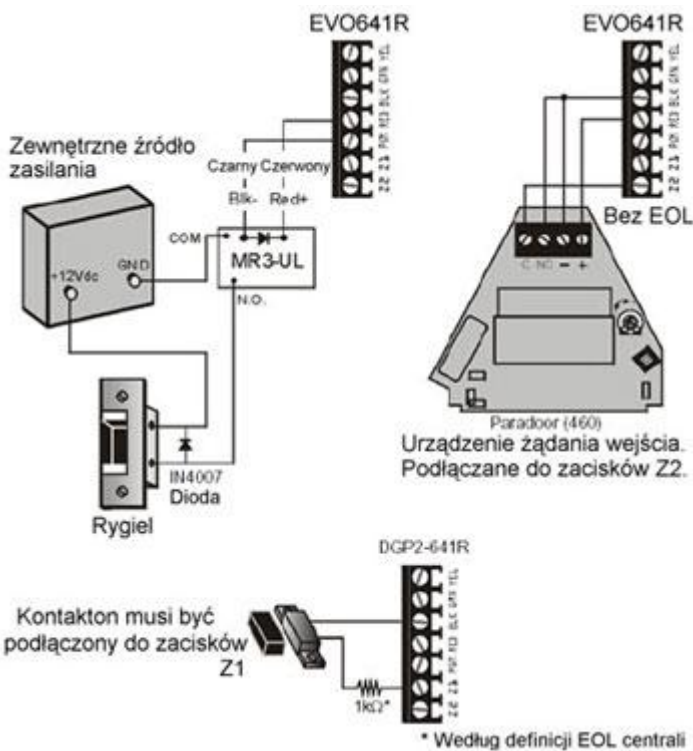
## 2.0 SCHEMATY PODŁĄCZEŃ



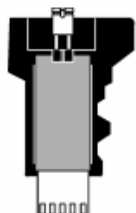
Podłączenie czujki do wejścia alarmowego Z1



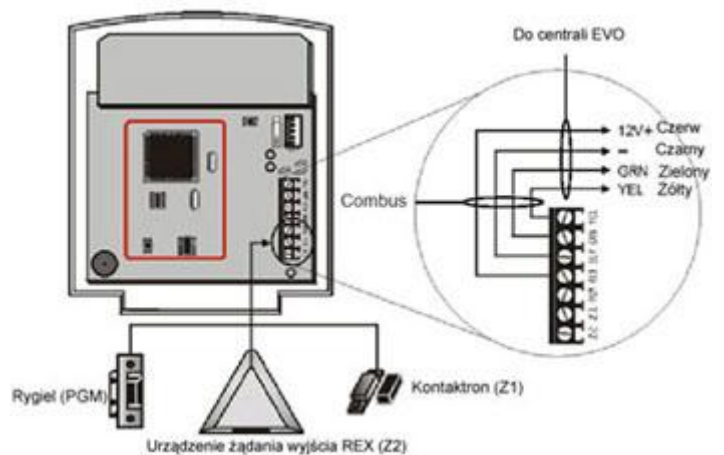
Schemat poglądowy instalacji kontroli dostępu z EVO641R



Podłączenie urządzeń KD do manipulatora EVO641R (w przypadku braku urządzenia REX należy zastosować zworkę, w przypadku braku kontaktronu należy zastosować rezystor (gdy włączona jest opcje EOL w centrali lub zworkę gdy ta opcja jest wyłączona)



Pamięć flash – PMC (zwora założona)



Schemat poglądowy podłączenia urządzeń KD do manipulatora EVO641R



Pamięć flash – PMC (zwora zdjęta)

## 3.0 METODY PROGRAMOWANIA

Programowanie manipulatorów jest możliwe na 4 sposoby:

- pamięć flash,
- kopiowanie programowalnych danych manipulatora przez magistralę,
- za pomocą programu WinLoad,
- za pomocą manipulatora.

### 3.1 KOPIOWANIE PROGRAMOWALNYCH DANYCH PRZEZ MAGISTRALĘ

Funkcja ta może zostać użyta przy wykorzystaniu manipulatora EVO641/EVO641R, służy do kopiowania programowalnych danych manipulatora za pomocą magistrali komunikacyjnej. Kopiowanie może zostać przeprowadzone tylko pomiędzy urządzeniami tego samego typu i tej samej wersji.

1. Wciśnij i przytrzymaj klawisz **[0]** manipulatora,
2. Wpisz kod instalatora **[000000]** (według ustawień fabrycznych),
3. Wejdź w adres **[4004]**,
4. Wpisz numer seryjny manipulatora, z którego będziesz kopiował ustawienia **[# seryjny]**,
5. Wpisz numer seryjny manipulatora, do którego chcesz kopiować ustawienia. Jeśli chcesz kopiować ustawienia do więcej niż jednego manipulatora, wpisz numery seryjne manipulatorów, do których chcesz kopiować ustawienia jeden po drugim **[# seryjny]**,
6. W momencie, w którym wpisałeś numery seryjne manipulatorów, do których chcesz kopiować ustawienia, wciśnij klawisz **[ACC]** na manipulatorze.

Numer seryjny manipulatora jest umieszczony na wlepcie przyklejonej na płycie drukowanej manipulatora.

### 3.2 PROGRAMOWANIE ZA POMOCĄ PROGRAMU WINLOAD

Programowanie za pomocą programu WinLoad odbywa się poprzez centralę podłączoną do komputera z zainstalowanym programem WinLoad poprzez moduły: lokalny (307USB) lub sieciowy (IP-100). Aby zapoznać się ze sposobem instalacji i obsługi patrz *Instrukcja obsługi programu WinLoad dla central EVO*.

### 3.3 PROGRAMOWANIE ZA POMOCĄ MANIPULATORA

Aby programować manipulator za pomocą manipulatora konieczne jest wejście w tryb programowania modułów.

1. Wciśnij i przytrzymaj klawisz **[0]** manipulatora,
2. Wpisz kod instalatora **[000000]** (według ustawień fabrycznych),
3. Wejdź w adres **[4003]** (wprowadzenie w tym miejscu danych **[0000]** wyświetli dane manipulatora),
4. Wpisz 8-cyfrowy numer seryjny manipulatora, który chcesz programować **[# seryjny]**,
5. Wejdź w adres, który chcesz programować **[ADRES]**,
6. Wpisz żądane dane **[DANE]** lub wybierz opcje **[12345678]**.

Aby skasować wprowadzone dane, należy wcisnąć klawisz **[CLEAR]**. Wciśnięcie klawisza **[CLEAR]** przy braku wprowadzonych danych spowoduje przejście do wcześniej programowanego kroku. Wciśnięcie przycisku **[ENTER]** powoduje zapisanie zmian i przejście do następnego adresu / sekcji programowania. Prawidłowo przeprowadzona operacja potwierdzana jest pięcioma krótkimi sygnałami dźwiękowymi, błąd lub brak możliwości wprowadzenia danych jest potwierdzane jednym długim sygnałem dźwiękowym.

### 3.4 PROGRAMOWANIE NAZW (EVO641 / EVO641R)

Adresy: **[101]** do **[148]**, **[200]** do **[204]**, **[301]** do **[396]**

Powyższe adresy manipulatora umożliwiają wprowadzenie do 16 znaków dla każdego adresu. W celu zapoznania się ze szczegółami programowania nazw i tablicami znaków specjalnych zapoznaj się z *Instrukcją programowania dla central EVO*.

Adresy: <b>[101]</b> do <b>[148]</b>	Odpowiednio nazwy linii alarmowych: „Linia 01” do Linia „02”
Adres: <b>[200]</b>	Nazwa główna „Paradox Security Systems”
Adresy: <b>[201]</b> do <b>[204]</b>	Odpowiednio nazwy partycji: „Partycja 1” od „Partycja 4”
Adresy: <b>[301]</b> do <b>[396]</b>	Odpowiednio nazwy użytkowników: „Użytkownik 001” do „Użytkownik 096”

W powyższych adresach manipulatora można zaprogramować jedynie nazwy dla 48 linii, 4 partycji i 8 użytkowników. Pozostałe nazwy należy zaprogramować w centrali a następnie przesłać do manipulatora.

### 4.1 PRZYPISANIE DO PARTYCJI

Adres: [001]: Opcje [1] do [8]

W adresie tym można przypisać manipulator do partycji (patrz opcje kodów użytkownika). Opcje od [1] do [8] odpowiadają partycjom od [1] do [8]. Według ustawień fabrycznych manipulator jest przypisany do wszystkich partycji.

### 4.2 WYŚWIETLANIE KODU DOSTĘPU PRZY WPROWADZANIU

Adres: [003]: Opcja [1]

Opcja [1] jest wyłączona = Wpisywane cyfry są zastępowane znakiem \* (ustawienie fabryczne)

Opcja [1] jest włączona = Wpisywane cyfry kodu są cały czas widoczne

### 4.3 WYŚWIETLANIE CZASU OPÓŹNIENIA UZBROJENIA PRZY WYJŚCIU PO UZBROJENIU OBIEKTU

Adres: [003]: Opcja [2]

Opcja [2] jest wyłączona = Manipulator nie wyświetla czasu do uzbrojenia (ustawienie fabryczne)

Opcja [2] jest włączona = Manipulator wyświetla czas pozostały do uzbrojenia systemu

### 4.4 WYŚWIETLANIE CZASU OPÓŹNIENIA ALARMU PRZY WEJŚCIU DO UZBROJONEGO OBIEKTU

Adres: [003]: Opcja [3]

Opcja [3] jest wyłączona = Manipulator nie wyświetla czasu do alarmu (ustawienie fabryczne)

Opcja [3] jest włączona = Manipulator wyświetla czas pozostały do alarmu przy wejściu

### 4.5 TRYB POUFNY

Adres: [003]: Opcja [4] i [5]

W trybie poufnym wszystkie diody sygnalizacyjne będą wyłączone, dodatkowo zmieni się komunikat główny.

Opcja [4] jest wyłączona = Tryb normalny (ustawienie fabryczne)

Opcja [4] jest włączona = Tryb poufny

Opcja [5] jest wyłączona = Aktywacja ekranu poprzez wprowadzenie kodu (ustawienie fabryczne)

Opcja [5] jest włączona = Aktywacja ekranu poprzez dowolny klawisz manipulatora



PARADOX SECURITY  
2007/08/03 16:01

Tryb normalny



Tryb poufny  
2007/08/03 16:01

Tryb poufny

### 4.6 CZAS PRZEJŚCIA W TRYB POUFNY

Adres: [007] Z zakresu od 005 do 255 sekund (120 sekund według ustawień fabrycznych)

Czas wprowadzony w tym adresie określa czas, po którym manipulator przejdzie ze stanu normalnego do stanu poufnego od momentu przeprowadzenia ostatniej operacji na manipulatorze.

### 4.7 OPCJE WYŚWIETLANIA DATY

Adres: [003]: Opcja [8]

Opcja [8] jest wyłączona = Data wyświetlana jest w formacie rr/mm/dd (ustawienie fabryczne)

Opcja [8] jest włączona = Data wyświetlana jest w formacie dd/mm/rr

### 4.8 WYCISZENIE MANIPULATORA

Adres: [004]: Opcja [1]

Opcja [1] jest wyłączona = Manipulator generuje głośne dźwięki (ustawienie fabryczne)

Opcja [1] jest włączona = Manipulator jest wyciszony

### 4.9 SYGNALIZACJA DŹWIĘKOWA MANIPULATORA PRZY OPÓŹNIENIU UZBROJENIA OBIEKTU PRZY WYJŚCIU

Adres: [004]: Opcja [2]

Opcja [2] jest wyłączona = Manipulator jest wyciszony  
Opcja [2] jest włączona = Manipulator generuje dźwięki sygnalizując opóźnienie (ustawienie fabryczne)

#### 4.10 SYGNALIZACJA DŹWIĘKOWA SYGNALIZATORA PRZY NARUSZENIU LINII

Adres: [004]: Opcja [4]

Opcja [4] jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)  
Opcja [4] jest włączona = Sygnalizator generuje dźwięk przy zamknięciu / otwarciu linii

#### 4.11 SYGNALIZACJA DŹWIĘKOWA MANIPULATORA PRZY AWARII

Adres: [005]: Opcja [1] do [4]

Opcja [1] jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)  
Opcja [1] jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii systemowej lub utracie zegara

Opcja [2] jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)  
Opcja [2] jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii komunikacji

Opcja [3] jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)  
Opcja [3] jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii modułu lub magistrali

Opcja [4] jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)  
Opcja [4] jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii linii

Do prawidłowego działania tych opcji konieczne jest wyłączenie opcji [1] w adresie [004]. Dodatkowo nie może być włączone wyciszenie z poziomu użytkownika systemu.

#### 4.12 ANTYSABOTAŻ MANIPULATORA

Adres: [006]: Opcja [5]

Opcja [5] jest wyłączona = Antysabotaż manipulatora jest wyłączony (ustawienie fabryczne)  
Opcja [5] jest włączona = Antysabotaż manipulatora jest włączony

Do prawidłowego działania tej opcji konieczna jest wersja manipulatora z wbudowanym przełącznikiem antysabotażowym.

#### 4.13 WBUDOWANY VOLTOMIERZ

1. Wciśnij i przytrzymaj klawisz [0] manipulatora,
2. Wpisz kod instalatora [000000] (według ustawień fabrycznych),
3. Wciśnij przycisk [ACC].



*Napięcie może spadać w momencie testu przez centralę akumulatora.*

#### 4.14 PROGRAMOWALNE WYJŚCIE PGM

##### 4.14.1 TYP WYJŚCIA

Adres: [006]: Opcja [1]

Opcja [1] jest wyłączona = PGM jest w stanie normalnym otwarty (ustawienie fabryczne)  
Opcja [1] jest włączona = PGM jest w stanie normalnym zamknięty



Wyjście PGM może sterować urządzeniami o obciążeniu prądowym do 50 mA. W przypadku konieczności pracy z urządzeniami o większym prądzie konieczne jest użycie przekaźnika.

##### 4.14.2 TYP DEZAKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [006]: Opcja [2]

Opcja [2] jest wyłączona = Dezaktywacja wyjścia PGM przy zdarzeniu (ustawienie fabryczne)  
Opcja [2] jest włączona = Dezaktywacja wyjścia PGM po zaprogramowanym czasie



#### 4.14.3 FORMAT CZASU DEZAKTYWACJI PGM

Adres: [006]: Opcja [3]

Opcja [3] jest wyłączona = Czas jest liczony w sekundach (ustawienie fabryczne)

Opcja [3] jest włączona = Czas jest liczony w minutach

#### 4.14.4 WYMUSZENIE WŁĄCZENIA WYJŚCIA PGM

Adres: [006]: Opcja [4]

Włączenie tej opcji powoduje, że wyjście PGM będzie ignorowało zdarzenie dezaktywacji lub czas dezaktywacji. Wyjście pozostanie włączone do momentu wyłączenia opcji wymuszenia. Opcje może służyć do testu podłączenia / sprawności wyjścia.

Opcja [4] jest wyłączona = Wyjście nie jest aktywne (ustawienie fabryczne)

Opcja [4] jest włączona = Wyjście jest aktywowane w sposób wymuszony

#### 4.14.5 CZAS DEZAKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [008] Z zakresu od 000 do 255 (według ustawień fabrycznych 5 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa, po jakim czasie wyjście PGM zostanie dezaktywowane (patrz opcja [2] i [3] w adresie [006]).

#### 4.14.6 ZDARZENIE AKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [009] do [012]

Aby zaprogramować zdarzenie aktywacji wyjścia PGM należy wybrać grupę zdarzeń [009], następnie z tej grupy zdarzeń podgrupę zdarzeń [012], a następnie, jeśli jest taka potrzeba to początek [011] i koniec [012] numerów zdarzeń / urządzeń.

	Grupa zdarzeń	Podgrupa zdarzeń	Start	Koniec
PGM	[009]	[010]	[011]	[012]

#### 4.14.7 ZDARZENIE DEZAKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [013] do [016]

Aby zaprogramować zdarzenie dezaktywacji wyjścia PGM należy wybrać grupę zdarzeń [013], następnie z tej grupy zdarzeń podgrupę zdarzeń [014], a następnie, jeśli jest taka potrzeba to początek [015] i koniec [016] numerów zdarzeń / urządzeń (patrz opcja [2] w adresie [006]).

	Grupa zdarzeń	Podgrupa zdarzeń	Start	Koniec
PGM	[013]	[014]	[015]	[016]

## 5.0 ADRESY I OPCJE PROGRAMOWANIA MANIPULATORA EVO641R



***W manipulatorze EVO641R występują te same adresy i opcje programowania co w EVO641. Manipulator EVO641R nie jest natomiast wyposażony w wyjście PGM (które jest wykorzystywane jako wyjście kontrolujące elektrorygiel), dodatkowo w manipulatorze EVO641R występują dodatkowe adresy i opcje odpowiedzialne za kontrolę dostępu.***

### 5.1 PRZYPISYWANIE DRZWI KONTROLI DOSTĘPU DO PARTYCJI

Adres: [002]: Opcja [1] do [8]

Kontrolowane przez manipulator drzwi mogą być przypisane do 1 lub wielu partycji.

Opcja [1] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 1 (ustawienie fabryczne)

Opcja [2] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 2

Opcja [3] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 3

Opcja [4] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 4

Opcja [5] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 5

Opcja [6] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 6

Opcja [7] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 7

Opcja [8] jest włączona = Drzwi są przypisane do partycji 8

Gdy żadna z opcji nie jest włączona, nie będzie możliwe uzbrojenie / rozbrojenie partycji za pomocą czytnika programowanego manipulatora

## 5.2 ODBLOKOWANIE DRZWI PRZEZ CZUJKĘ (REX – wejście Z2 manipulatora)

Adres: [006]: Opcja [8]

Opcja [8] jest wyłączona = Automatyczne odblokowanie drzwi przez REX wyłączone (ustawienie fabryczne)

Opcja [8] jest włączona = Automatyczne odblokowanie drzwi przez REX włączone

## 5.3 CZAS ODBLOKOWANIA DRZWI

Adres: [008] Z zakresu od 001 od 255 (według ustawień fabrycznych 5 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa jak długo drzwi pozostaną otwarte po uzyskaniu dostępu.

## 5.4 WYDŁUŻONY CZAS ODBLOKOWANIA DRZWI

Adres: [009] Z zakresu od 001 od 255 (według ustawień fabrycznych 15 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa dodatkowy czas odblokowania drzwi, który umożliwia osobom z problemami z poruszaniem się otwarciu drzwi. Opcja musi być włączona indywidualnie dla każdego użytkownika w opcjach użytkownika w centrali.

## 5.5 TRYB ZABLOKOWANIA ELEKTRORYGLA

Adres: [006]: Opcja [6]

Opcja [6] jest wyłączona = Elektrorygiel zamyka się natychmiast (ustawienie fabryczne)

Opcja [6] jest włączona = Elektrorygiel zamyka się po zamknięciu drzwi

## 5.6 TERMINARZ ODBLOKOWANIA DRZWI

Adres: [017]

W adresie tym można zaprogramować czas, w którym drzwi pozostaną odblokowane. Programowanie odbywa się poprzez wpisanie godziny rozpoczęcia odblokowania, godziny zakończenia odblokowania oraz wybraniu opcji od 1 do 7 odpowiadającej dniom od Poniedziałku do Niedzieli i 8 odpowiadającej świętom, w których drzwi będą odblokowane. Poza zaprogramowanym czasem dostęp możliwy będzie tylko przy pomocy ważnego kodu lub karty.

### Czas rozpoczęcia odblokowania drzwi

Od (\_\_\_/\_\_\_) w formacie 24 godzinnym

#### Opcja

[1]

[2]

[3]

[4]

#### Dzień

Poniedziałek

Wtorek

Środa

Czwartek

### Czas zakończenia odblokowania drzwi

Do (\_\_\_/\_\_\_) w formacie 24 godzinnym

#### Opcja

[5]

[6]

[7]

[8]

#### Dzień

Piątek

Sobota

Niedziela

Święto

## 5.7 SPOSÓB AKTYWACJI TERMINARZ ODBLOKOWANIA DRZWI

Adres: [006]: Opcja [1]

Opcja [1] jest wyłączona = Terminarz aktywowany zgodnie z zaprogramowanym czasem

Opcja [1] jest włączona = Terminarz aktywowany pierwszą użytą kartą (ustawienie fabryczne)

## 5.8 ALARM DRZWI OTWARTYCH KONTROLI DOSTĘPU

Adres: [006]: Opcja [2]

Opcja [2] jest wyłączona = Alarm otwartych drzwi nie będzie generowany (ustawienie fabryczne)

Opcja [2] jest włączona = Alarm otwartych drzwi będzie generowany

### 5.8.1 DŁUGOŚĆ CZASU OTWARTYCH DRZWI BEZ ALARMU

Adres: [010] Z zakresu od 001 od 255 (według ustawień fabrycznych 60 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa czas jak długo drzwi mogą być otwarte bez alarmu.

### 5.8.2 PREALARM OTWARTYCH DRZWI

Adres: [004]: Opcja [3]

Opcja [3] jest wyłączona = Prelarm nie będzie generowany

Opcja [3] jest włączona = Prelarm będzie generowany (ustawienie fabryczne)

### 5.8.3 CZAS PREALARMU OTWARTYCH DRZWI

Adres: **[011]** Z zakresu od 001 do 255 (według ustawień fabrycznych 15 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa czas na jak długo przez normalnym alarmem otwartych drzwi manipulator ma zaszyfrować o drzwiach otwartych.

### 5.8.4 SPOSÓB SYGNALIZACJI O PREALARMIE

Adres: **[004]**: Opcja **[5]**

Opcja **[5]** jest wyłączona = Prelarm jest cichy

Opcja **[5]** jest włączona = Prelarm jest dźwiękowy (ustawienie fabryczne)

Jeśli opcja **[5]** jest włączona:

Opcja **[6]** jest wyłączona = Dźwięk trwa tak długo jak alarm otwartych drzwi (ustawienie fabryczne)

Opcja **[6]** jest włączona = Dźwięk trwa czas zaprogramowany w adresie **[012]**

### 5.8.5 CZAS PREALARMU OTWARTYCH DRZWI

Adres: **[012]** Z zakresu od 001 do 255 (według ustawień fabrycznych 5 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa czas jak długo manipulator będzie sygnalizował dźwiękowo o prealarmie otwartych drzwi.

## 5.9 ALARM DRZWI WYWAŻONYCH KONTROLI DOSTĘPU

Adres: **[006]**: Opcja **[3]**

Opcja **[3]** jest wyłączona = Alarm wyważonych drzwi nie będzie generowany (ustawienie fabryczne)

Opcja **[3]** jest włączona = Alarm wyważonych drzwi będzie generowany

### 5.9.1 SPOSÓB SYGNALIZACJI O ALARMIE WYWAŻONYCH DRZWI

Adres: **[004]**: Opcja **[7]** i **[8]**

Opcja **[7]** jest wyłączona = Alarm wyważonych drzwi jest cichy

Opcja **[7]** jest włączona = Alarm wyważonych drzwi jest dźwiękowy (ustawienie fabryczne)

Jeśli opcja **[7]** jest włączona:

Opcja **[8]** jest wyłączona = Dźwięk trwa tak długo jak alarm wyważonych drzwi (ustawienie fabryczne)

Opcja **[8]** jest włączona = Dźwięk trwa czas zaprogramowany w adresie **[013]**

### 5.9.2 CZAS PREALARMU OTWARTYCH DRZWI

Adres: **[013]** Z zakresu od 001 do 255 (według ustawień fabrycznych 5 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa czas jak długo manipulator będzie sygnalizował dźwiękowo o alarmie wyważonych drzwi.

## 5.10 KOD PIN PRZY DOSTĘPIE

Adres: **[006]**: Opcja **[4]**

Jeśli opcja karta i kod jest włączona w centrali EVO, użytkownik oprócz przyłożenia karty musi wprowadzić swój kod dostępu przy próbie uzyskania dostępu przez drzwi chronione przez kontrolę dostępu.

## 6.0 ADRESY I OPCJE PROGRAMOWANIA MANIPULATORA DGP-648BL

### 6.1 PRZYPISYWANIE PARTYCJI DO MANIPULATORA

Adres: **[001]** do **[008]**

Manipulator ma możliwość informowania o stanie maksymalnie 4 partycji. Partycje są reprezentowane przez diody od **A1** do **A4**. Aby przypisać partycję do diody należy w adresach od **001** do **008** reprezentujących odpowiednio partycje od **1** do **8** wpisać wartości od **001** do **004** reprezentujące odpowiednio diody od **A1** do **A4**. Nie można przypisać do jednej diody więcej niż jednej partycji.

### 6.2 PRZYPISYWANIE LINII DO MANIPULATORA

Adres: **[101]** do **[196]**



Manipulator ma możliwość informowania o stanie maksymalnie 48 linii. Linie są reprezentowane przez diody od **1** do **48**. Aby przypisać linię do diody należy w adresach od **101** do **196** reprezentujących odpowiednio linie od **1** do **96** wpisać wartości od **001** do **048** reprezentujące odpowiednio diody od **A1** do **A4**. Nie można przypisać do jednej diody więcej niż jednej linii.

### 6.3 RESET PRZYPISYWANIA LINII

Adres: **[040]**

Wchodząc w ten adres wykonuje się automatyczny reset adresów od **[101]** do **[196]** do ustawień fabrycznych.

### 6.5 TRYB POUFNY

Adres: **[009]**: Opcja **[1]** i **[2]**

W trybie poufnym wszystkie diody sygnalizacyjne będą wyłączone.

Opcja **[1]** jest wyłączona = Tryb normalny (ustawienie fabryczne)

Opcja **[1]** jest włączona = Tryb poufny

Opcja **[2]** jest wyłączona = Aktywacja diod poprzez wprowadzenie kodu (ustawienie fabryczne)

Opcja **[2]** jest włączona = Aktywacja diod poprzez dowolny klawisz manipulatora

### 6.6 CZAS PRZEJŚCIA W TRYB POUFNY

Adres: **[012]** Z zakresu od **005** do **255** sekund (120 sekund według ustawień fabrycznych)

Czas wprowadzony w tym adresie określa czas, po którym manipulator przejdzie ze stanu normalnego do stanu poufnego od momentu przeprowadzenia ostatniej operacji na manipulatorze.

### 6.7 WYCISZENIE MANIPULATORA

Adres: **[009]**: Opcja **[3]**

Opcja **[3]** jest wyłączona = Manipulator generuje głośne dźwięki (ustawienie fabryczne)

Opcja **[3]** jest włączona = Manipulator jest wyciszony

### 6.8 SYGNALIZACJA DŹWIĘKOWA MANIPULATORA PRZY OPÓŹNIENIU UZBROJENIA OBIEKTU PRZY WYJŚCIU

Adres: **[009]**: Opcja **[4]**

Opcja **[4]** jest wyłączona = Manipulator jest wyciszony

Opcja **[4]** jest włączona = Manipulator generuje dźwięki sygnalizując opóźnienie (ustawienie fabryczne)

### 6.9 SYGNALIZACJA DŹWIĘKOWA SYGNALIZATORA PRZY NARUSZONIU LINII

Adres: **[009]**: Opcja **[5]**

Opcja **[5]** jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)

Opcja **[5]** jest włączona = Sygnalizator generuje dźwięk przy zamknięciu / otwarciu linii

### 6.10 SYGNALIZACJA DŹWIĘKOWA MANIPULATORA PRZY AWARII

Adres: **[010]**: Opcja **[1]** do **[4]**

Opcja **[1]** jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)

Opcja **[1]** jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii systemowej lub utracie zegara

Opcja **[2]** jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)

Opcja **[2]** jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii komunikacji

Opcja **[3]** jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)

Opcja **[3]** jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii modułu lub magistrali

Opcja **[4]** jest wyłączona = System jest wyciszony (ustawienie fabryczne)

Opcja **[4]** jest włączona = Manipulator generuje dźwięk przy awarii linii

Do prawidłowego działania tych opcji konieczne jest wyłączenie opcji **[1]** w adresie **[004]**. Dodatkowo nie może być włączone wyciszenie z poziomu użytkownika systemu.

## 6.11 ANTYSABOTAŻ MANIPULATORA

Adres: [011]: Opcja [5]

Opcja [5] jest wyłączona = Antysabotaż manipulatora jest wyłączony (ustawienie fabryczne)

Opcja [5] jest włączona = Antysabotaż manipulatora jest włączony

Do prawidłowego działania tej opcji konieczna jest wersja manipulatora z wbudowanym przełącznikiem antysabotażowym.

## 6.12 PROGRAMOWALNE WYJŚCIE PGM

### 6.12.1 TYP WYJŚCIA

Adres: [011]: Opcja [1]

Opcja [1] jest wyłączona = PGM jest w stanie normalnym otwarty (ustawienie fabryczne)

Opcja [1] jest włączona = PGM jest w stanie normalnym zamknięty



Wyjście PGM może sterować urządzeniami o obciążeniu prądowym do 50 mA. W przypadku konieczności pracy z urządzeniami o większym prądzie konieczne jest użycie przekaźnika.

### 6.12.2 TYP DEZAKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [011]: Opcja [2]

Opcja [2] jest wyłączona = Dezaktywacja wyjścia PGM przy zdarzeniu (ustawienie fabryczne)

Opcja [2] jest włączona = Dezaktywacja wyjścia PGM po zaprogramowanym czasie

### 6.12.3 FORMAT CZASU DEZAKTYWACJI PGM

Adres: [011]: Opcja [3]

Opcja [3] jest wyłączona = Czas jest liczony w sekundach (ustawienie fabryczne)

Opcja [3] jest włączona = Czas jest liczony w minutach

### 6.12.4 CZAS DEZAKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [013] Z zakresu od 000 do 255 (według ustawień fabrycznych 5 sekund)

Wartość wprowadzona w tym adresie określa, po jakim czasie wyjście PGM zostanie dezaktywowane (patrz opcja [2] i [3] w adresie [011]).

### 4.13.4 ZDARZENIE AKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [014] do [017]

Aby zaprogramować zdarzenie aktywacji wyjścia PGM należy wybrać grupę zdarzeń [014], następnie z tej grupy zdarzeń podgrupę zdarzeń [015], a następnie, jeśli jest taka potrzeba to początek [016] i koniec [017] numerów zdarzeń / urządzeń.

	Grupa zdarzeń	Podgrupa zdarzeń	Start	Koniec
PGM	[009]	[010]	[011]	[012]

### 4.13.5 ZDARZENIE DEZAKTYWACJI WYJŚCIA PGM

Adres: [018] do [021]

Aby zaprogramować zdarzenie dezaktywacji wyjścia PGM należy wybrać grupę zdarzeń [018], następnie z tej grupy zdarzeń podgrupę zdarzeń [019], a następnie, jeśli jest taka potrzeba to początek [020] i koniec [021] numerów zdarzeń / urządzeń (patrz opcja [2] w adresie [011]).

	Grupa zdarzeń	Podgrupa zdarzeń	Start	Koniec
PGM	[013]	[014]	[015]	[016]

### 6.12.4 TEST WYJŚCIA PGM

Adres: [030]

Wejście w adres [030] spowoduje włączenie wyjścia PGM na 8 sekund.